

Accessoires

Platine de programmation Cx pour systèmes de contrôle du mouvement V2.5, interface RS232/CAN

Article Nr.: 6501.00065

Gamme de températures:
– températures de fonctionnement

6501.00065

– 10 ... + 65

°C

Dimensions et poids:
– dimensions (L x W x H)
– masse

64 x 44,5 x 13,8
29,5

mm
g

Note: La carte est conçue pour montage sur rack DIN 35mm.
Tous les commutateurs sont en position «OFF» (réglage usine). Ces interrupteurs doivent être commutés en fonction de l'application.

Description générale

La platine d'adaptation est utilisée pour la connexion des Servomoteurs C.C. sans balais avec contrôleur de mouvement intégré et interface RS232 ou CAN.

Les différents modes de fonctionnement peuvent être sélectionnés en utilisant les 6 commutateurs DIP. Un servomoteur C.C. sans balais avec contrôleur de mouvement intégré peut être connecté à chaque platine d'adaptation.

Description des paramètres du commutateur DIP (S1)

- | | | |
|------------------------|-----|--|
| 1: Fault | ON | résistance "pull-up" avec LED relié à la platine. |
| | OFF | Collecteur ouvert |
| 2: Term | ON | Résistance de terminaison 120 Ω pour le dernier noeud dans le réseau CAN connectée à la platine |
| | OFF | Résistance de terminaison pas connectée |
| 3: CAN ¹⁾ | ON | Opération avec interface CAN |
| | OFF | Désactivé |
| 4: RS232 ¹⁾ | ON | Opération avec interface RS232 |
| | OFF | Désactivé |
| 5: NETMODE | ON | Résistance "pull-down" (10 k Ω) pour connexion RS232. Peut être relié dans le réseau RS232 à un seul noeud.. |
| | OFF | Désactivé |
| 6: AGND | ON | AGND et GND interconnectés. |
| | OFF | AGND et GND déconnecté (mise à la masse séparée). |

Connexions

Pin Connexions X1	
1 3. In	
2 GND	
3 +24V	
4 An In	
5 Défaut	
6 AGND	

Pin Connexions X2	Fils
1 RS-232 TxD	vert
2 RS-232 RxD	jaune
3 AGND	gris
4 Défaut	blanc
5 An In	brun
6 +24V	rose
7 GND	bleu
8 3. In	rouge

Opération RS232¹⁾

Pin Connexions X3
2 RS-232 / RxD
3 RS-232 / TxD
5 GND

Opération CAN¹⁾

Pin Connexions X3
2 CAN_L
3 GND
7 CAN_H

LED Status

	LED s'allume	pas d'erreur
	LED s'allume pas	sortie défaut mise à la masse GND

erreur
sortie défaut haut-impédance

¹⁾ La commutation de X3 dépend de la position des interrupteurs 3 et 4 du commutateur DIP (S1).

Dessin technique et connexions

