Contrôleurs de mouvement

V3.0, 4-quadrants PWM
avec interface RS232, CANopen ou EtherCAT

MC 5004 P

Valeurs à 22°C		MC 5004 P	
Tension d'alimentation pour l'électronique	U_P	12 ... 50	V DC
Tension d'alimentation pour le moteur	U_{mot}	0 ... 50	V DC
Fréquence de commutation PWM	f_{PWM}	100	kHz
Rendement de l'électronique	η	95	%
Courant de sortie en régime permanent max.	I_{cont}	4	A
Courant de pointe à la sortie max. [1]	I_{max}	12	A
Courant de repos pour le système (@ U_P=24V)	I_{el}	RS / CO: 0,06 ET: 0,07	A
Température d'utilisation		-40 ... +85	°C
Masse		RS / CO: 22 ET: 47	g

[1] Mode S2 pendant max. 1s

Interface	MC 5004 P RS/CO	MC 5004 P ET
Configuration à partir de Motion Manager 6.0	RS232 / USB	RS232 / USB
Bus de terrain	RS232 / CANopen	EtherCAT

Caractéristiques de base

- Fonctionnement de moteurs sans balais, C.C. et linéaires.
- Codeurs pris en charge : codeurs absolus (AES ou SSI),codeurs incrémentaux (optiques ou magnétiques), capteurs àeffet Hall (numériques ou analogiques), tachymètres.
- Résolution de positionnement en cas d'utilisation de capteurs analogiques à effet Hall comme codeur de position : 4096 incréments par tour
- 8 entrées numériques, 3 sorties numériques, 2 entrées analogiques, configurables avec flexibilité.
- Spécification de consigne via bus de terrain, signal en quadrature, impulsion et sens ou entrées analogiques
- Mode autonome en option au moyen des programmes utilisateurs dans toutes les versions d'interfaces

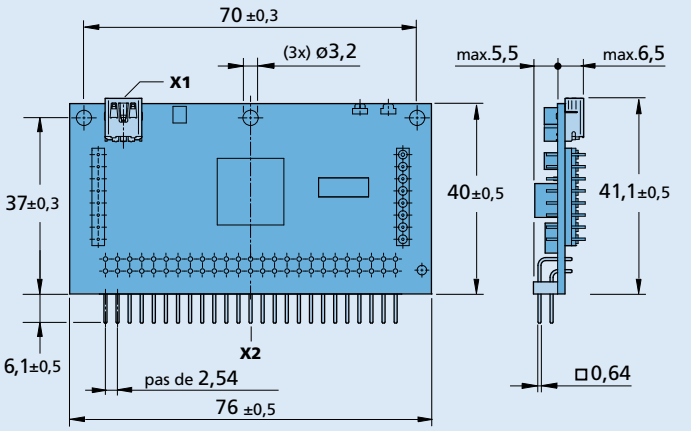
Gamme des fonctions

Modes de fonctionnement	PP, PV, PT, CSP, CSV, CST et Homing selon IEC 61800-7-201 et IEC 61800-7-301 ainsi que régulation de la position, de la vitesse de rotation et du moment par valeur nominale analogique ou dispositif de réglage de la tension
Plage de vitesses de rotation pour moteurs sans balais avec nombre de paires de pôles 1	0 min^{-1} … 30 000 min^{-1} avec commutation sinusoïdale (en option jusqu'à 60 000 min^{-1} avec commutation en bloc)
Programmes utilisateurs	8 programmes utilisateurs (BASIC) max., dont un en fonction autostart
Fonctions supplémentaires	Entrée de palpeur, raccordement d'un deuxième codeur, commande d'un frein d'arrêt
Affichages	LED pour l'affichage de l'état de fonctionnement. Trace pour enregistreur (fonction Scope) ou collecteur
Types de moteur	Moteurs C.C., sans balais et linéaires

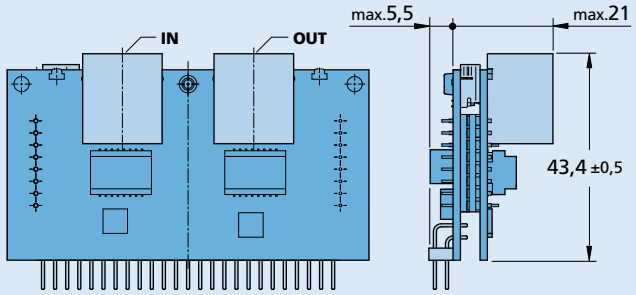
© DR. FRITZ FAULHABER GMBH & CO. KG
Sous réserve de modifications.

Dessin technique

Echelle réduite



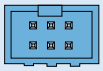
MC 5004 P RS/CO



MC 5004 P ET

Options et informations de connexion

Informations pour la commande exemple: **MC 5004 P ET FC**

Options	Exécution	Description
FC	EtherCAT IN/OUT 	Connecteur DIN, pour utilisation en combinaison avec câbles plats (voir chapitre “accessoires”)
5621	Connecteur multipin	Montage de l’electronique en horizontal

Raccordement

No.	Fonction	Description
X1	Interface de paramétrage	USB
X2	Interface contrôleur	Entrée/sortie analogiques et numériques, alimentation moteur et électronique, bus de terrain, phases du moteur, capteurs.
IN	Bus de terrain	EtherCAT IN
OUT	Bus de terrain	EtherCAT OUT

Remarque: pour les détails de l'affectation des raccordements, consulter le manuel de l'appareil MC 5004.

Combinaison de produits

Moteurs C.C.

1319 ... SR
1331 ... SR
1336 ... CXR
1516 ... SR
1524 ... SR
1717 ... SR
1724 ... SR
1727 ... CXR
1741 ... CXR
2224 ... SR
2232 ... SR
2237 ... CXR
2342 ... CR
2642 ... CR
2642 ... CXR
2657 ... CR
2657 ... CXR
2668 ... CR
3242 ... CR
3257 ... CR
3272 ... CR

Moteurs C.C. sans balais

1218 ... B
1226 ... B
1628 ... B
1645 ... BHS
1660 ... BHT
2036 ... B
2057 ... B
2214 ... BXT H
2232 ... BX4
2250 ... BX4
2444 ... B
3056 ... B
3216 ... BXT H
3242 ... BX4
3268 ... BX4
4221 ... BXT H

Servomoteurs C.C. linéaires

LM 0830 ... 01
LM 1247 ... 11
LM 1483 ... 11
LM 2070 ... 11

Câbles / Accessoires

Pour les produits de la gamme de contrôleurs MC 5004, une vastepanoplie d’accessoires est disponible.

Elle comporte une carte-mère à l’aide de laquelle jusqu’à quatre contrôleurs peuvent fonctionner comme esclaves en fonctionnement multiaxes.
On y trouve également des câbles de raccordement pour l’alimentation du contrôleur et du moteur, des capteurs et des interfaces, de même que des lots de fiches pour le moteur et l’alimentation.
Veuillez trouver notre large gamme d’accessoires au chapitre « Accessoires ».

© DR. FRITZ FAULHABER GMBH & CO. KG
Sous réserve de modifications.