

エンコーダ

磁気エンコーダ 3チャンネル デジタル出力
16~64パルス/回転

組み合わせ
DCマイクロモータ
ブラシレスDCモータ

シリーズ HXM3-64

		HXM3-64	
1回転のパルス数	N	64	
周波数範囲 ¹⁾	f	32	kHz
信号出力(矩形波)		2+インデックス	チャンネル
供給電圧	U_{DD}	4,5 ... 5,5	V
消費電流(標準) ²⁾	I_{DD}	9	mA
パルス幅	P	180 ± 45	°e
位相シフト(チャンネルAからB)	Φ	90 ± 45	°e
ロジックステート幅	S	90 ± 45	°e
サイクル	C	360 ± 30	°e
信号立ち上がり/立ち下がり時間 ($C_{LOAD}=50\mu F$)	tr/tf	60 / 60	µs
マグネットディスクの慣性 ³⁾	J	0,02	gcm ²
動作温度範囲		-25 ... +85	°C

¹⁾ 速度 (min⁻¹) = f (Hz) x 60/ N

²⁾ $U_{DD} = 5$ V: 無負荷出力を持つ

³⁾ 0620...B シリーズに追加慣性なし

組み合わせDCモータ

寸法図面 A <L1 [mm]
0615 ... S - K1707 19,4

寸法図面 B <L1 [mm]
0620 ... B - K1674 21,5

機能

このインクリメンタルエンコーダはDCマイクロモータと組み合わせ、位置決め制御用に回転速度、回転方向を検出、制御します。

ソリッドステートセンサと低慣性磁気ディスクは、90°の位相シフトを持つ2つのチャンネルと一つインデックスチャンネルを提供します。

エンコーダとステップモータの出力信号用の供給電圧は8ピンZIFとフレキシブルプリント回路 (FPC) のコネクタとを通して送られます。

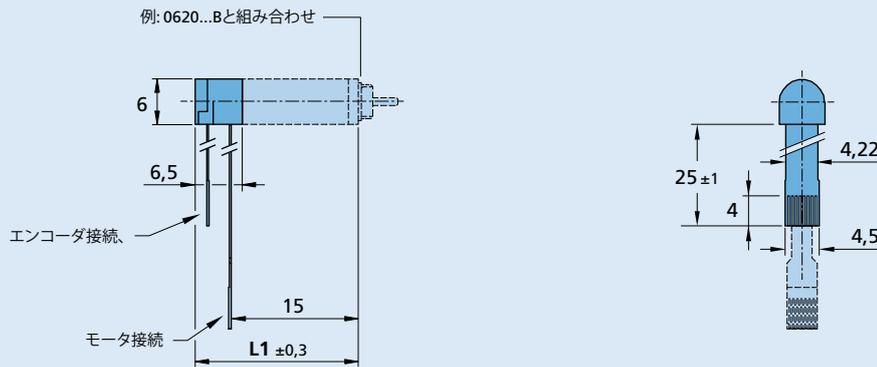
エンコーダは、ユーザーによるCFG2ピンをそれぞれ高、オープンまたはグラウンドに設定により、一回転16、32、64パルスにプログラム可能です。

設定を変更するにはオン・オフ電力を再投入する必要があります。

DCマイクロモータと適応する減速ギヤヘッドの詳細は別々のカタログページにあります。

弊社の幅広いアクセサリについては、「アクセサリ」のチャプターをご参照ください。

寸法図面 B



HXM3-64