

PWM 输出，两象限控制 驱动参数通过计算机配置

在22° C值

在22° C值		SC 2804 S	
驱动器供电电压	U_P	5 ... 28	V DC
电机供电电压	U_{mot}	0 ... 28	V DC
PWM 开关频率 ¹⁾	f_{PWM}	96	kHz
驱动器电路效率	η	95	%
最大连续输出电流	I_{cont}	4	A
最大峰值输出电流 ²⁾	I_{max}	8	A
驱动电路待机电流 (电压 $U_P=24V$)	I_{el}	0,03	A
工作温度范围		-25 ... +60	° C
外壳材质		锌, 黑色涂层	
重量		160	g

2) S2运行最多6秒

通过用于调速驱动器的USB编程适配器配置设定值规范，操作模式和控制器参数。

支持的电机组配置如下:

- 带数字霍尔传感器和增量式编码器的直流无刷伺服电机
- 带绝对编码器的直流无刷伺服电机

注：有关版本信息，请参阅选项和连接信息。

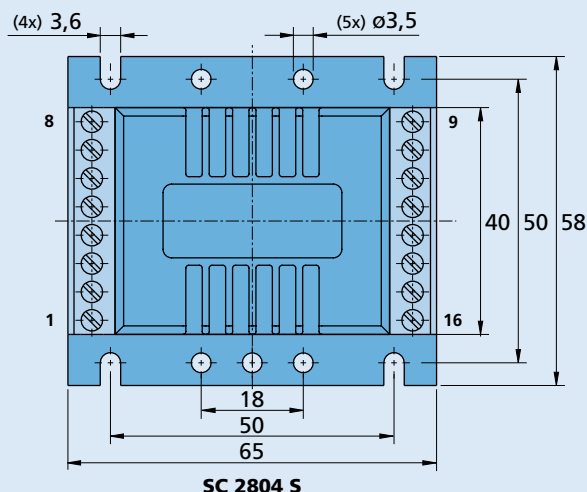
说明

- 间歇工作时的电流可为持续电流值的两倍。
- 电机与驱动电路分离供电。
- 通过PI调节器实现调速控制。
- 通过评估反电动势（EMF）实现无传感器驱动。
- 通过PWM或模拟电压设定目标转速。
- 输入开关信号以控制电机转向。
- 数字输出端可设定为频率或故障信号输出端。

附加功能

集成电流限制功能防止热过载。
可选择纯功放或恒速工作模式。

尺寸图



尺寸按比例缩小

选件和连接信息

订货代码示例: **SC 2804 S 3530**

代码	类型	说明	接线表	
4763	两磁极无刷	AES 绝对式编码器	序号 功能	序号 功能
4289	两磁极无刷	霍尔传感器 (模拟)	1 驱动器电源 U_P	9 电机 C 端
3980	四磁极无刷	绝对式编码器	2 电机电源 U_{mot}	10 电机 B 端
4764	四磁极无刷	霍尔传感器 (模拟)	3 电源地 GND	11 电机 A 端
3530	两磁极无刷	霍尔传感器 (数字)	4 调速信号输入 U_{soll}	12 信号地 SGND
3531	有刷	增量式编码器	5 电机转向控制 DIR	13 传感器电源 V_{CC}
4475	无刷	数字霍尔+编码器	6 频率信号输出 FG	14 传感器 C 端
4476	无刷	数字霍尔+制动/使能信号输入	7 输入输出端口2	15 传感器 B 端
6339	四磁极无刷	霍尔传感器 (数字)	8 输入输出端口1	16 传感器 A 端
6340	十四磁极无刷	霍尔传感器 (数字)		

提示:
各端口的详细定义, 请参阅SC操作手册。

适配部件

直流电机		直流无刷电机		电缆/配件
1218 ... SXR	3863 ... CR	0620 ... B	4221 ... BXT R	若需配件, 请参阅“配件”章节。
1228 ... SXR	3890 ... CR	0824 ... B	4221 ... BXT H	
1627 ... SXR		1028 ... B		
1627 ... GXR		1218 ... B		
1741 ... CXR		1226 ... B		
2224 ... SR		1628 ... B		
2230 ... S		2036 ... B		
2232 ... SR		2057 ... B		
2233 ... S		2214 ... BXT R		
2237 ... CXR		2214 ... BXT H		
2342 ... CR		2232 ... BX4		
2642 ... CR		2250 ... BX4		
2642 ... CXR		2444 ... B		
2657 ... CR		3056 ... B		
2657 ... CXR		3216 ... BXT R		
2668 ... CR		3216 ... BXT H		
3242 ... CR		3242 ... BX4		
3257 ... CR		3268 ... BX4		
3272 ... CR		3564 ... B		