

## モーション・コントローラ

CiA402 servo drive、4 象限PWM RS232、  
CANopen または EtherCAT インターフェース

### MC 3602 B

| 22°C 環境                  |            | MC 3602 B   |      |
|--------------------------|------------|-------------|------|
| 回路への電源                   | $U_P$      | 6 ... 36    | V DC |
| モータへの電源                  | $U_{mot}$  | 0 ... 36    | V DC |
| PWM スイッチング 周波数           | $f_{PWM}$  | 100         | kHz  |
| 効率                       | $\eta$     | 95          | %    |
| 最大連続出力電流 <sup>1)</sup>   | $I_{cont}$ | 2           | A    |
| 最大ピーク出力電流 <sup>2)</sup>  | $I_{max}$  | 6           | A    |
| 合計スタンバイ電流 (@ $U_P=24V$ ) | $I_{el}$   | 0,05        | A    |
| MTTF <sup>3)</sup>       |            | 450 000     | h    |
| 動作温度範囲                   |            | -40 ... +85 | °C   |
| 重量                       |            | 18          | g    |

<sup>1)</sup>  $I_{cont} = 3A @ U_{mot} = 24V$

<sup>2)</sup> S2 モードでは最大 2 秒

<sup>3)</sup> 最大動作状態での MTTF (Mean Time To Failure: 平均故障時間)

| インターフェース             | MC 3602 B RS/CO       | MC 3602 B ET                                   |
|----------------------|-----------------------|------------------------------------------------|
| Motion Manager 7 の構成 | RS232 / CANopen / USB | RS232 / USB                                    |
| フィールドバス              | RS232 / CANopen       | EtherCAT (追加の EtherCAT モジュールのみ EB MC ET ADDON) |

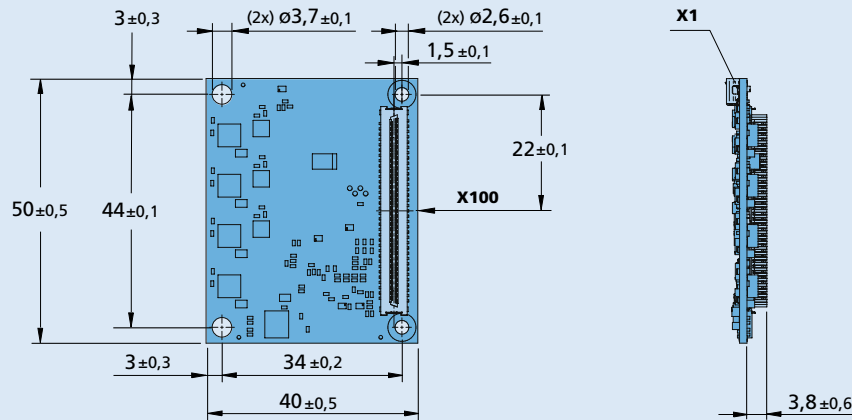
### 基本の機能

- ブラシレス DC モータ、DC モータ、ステッピング モータ、リニア DC モータの操作に対応可能
- サポートされたセンサーシステム: エンコーダ、インクリメンタル・エンコーダ (光学または磁気)、ホールセンサー (デジタルまたはアナログ)、タコメータ
- アナログホールセンサを位置エンコーダに使用した場合の位置決め分解能: 回転ごとに 4096 の増分
- 3 デジタル入力、2 デジタル出力、2 アナログ入力などフキシブルな構成です。
- フィールドバスを介したセットポイント仕様、直角位相、パルスおよび方向入力またはアナログ入力
- 全てのインターフェースバージョンでアプリケーションプログラムを通じたオプションのスタンドアロン操作が可能

### 機能範囲

|                       |                                                                                                          |
|-----------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 操作モード                 | IEC 61800-7-201 または IEC 61800-7-301 に従って PP、PV、CSP、CSV、CST および 帰帰、アナログ セットポイント または 電圧制御によるポジション、速度、トルク制御 |
| ブラシレスモータのスピード範囲, 1 極数 | 0 min <sup>-1</sup> ~ 30 000 min <sup>-1</sup> (正弦波整流)<br>(オプション 60 000 min <sup>-1</sup> (ブロック整流))      |
| アプリケーションプログラム         | 最大 8 アプリケーションプログラム (BASIC)、うち 1 つは オートスタート機能                                                             |
| 追加機能                  | タッチプローブ入力、第 2 インクリメンタルエンコーダの接続、保持ブレーキの制御                                                                 |
| インジケータ                | 動作状態を表示するための LED データの記録 (スコープ機能) や ロギング として トレース                                                         |
| モータタイプ                | コアレス DC、ブラシレス DC および、ステッピングモータ、DC リニアモータ                                                                 |

## 寸法図



**MC 3602 B RS/CO**  
**MC 3602 B ET** (追加のEtherCATモジュールのみ EB MC ET ADDON)

## オプションと接続情報

製品名の例 : **MC 3602 B RS/CO**

| オプション | 種類 | 説明 | 接続図                                                                                             |
|-------|----|----|-------------------------------------------------------------------------------------------------|
|       |    |    | 機能 番号 説明                                                                                        |
|       |    |    | <b>X1</b> USB Micro Bコネクタ                                                                       |
|       |    |    | <b>X100</b> 超小型基板対基板コネクタ                                                                        |
|       |    |    | アナログおよびデジタル入力/出力,<br>コントローラおよびモータ供給,<br>フィールドバス, モータフェーズ, センサ                                   |
|       |    |    | 品番:                                                                                             |
|       |    |    | EtherCAT モジュール EB MC ET ADDON 6500.00494                                                        |
|       |    |    | マザーボードMC3602 / MC3606 ET 6500.01903                                                             |
|       |    |    | マザーボードMC3602 RS/CO 6500.01925                                                                   |
|       |    |    | マザーボードMC3001 / MC3602 ET 6500.01926                                                             |
|       |    |    | 注: 接続割り当ての詳細については、MC 3602 Bの装置マニュアルをご覧ください。<br>マザーボードの接続および機能の詳細については、MC 3602 Bの装置マニュアルをご覧ください。 |

## 製品接続

| DCモータ        |             | ブラシレスDCモータ     | リニア・DC サーボモータ  | ステッピングモータ |
|--------------|-------------|----------------|----------------|-----------|
| 1319 ... SR  | 2668 ... CR | 1218 ... B     | LM 0830 ... 01 | DM0620    |
| 1331 ... SR  | 3242 ... CR | 1226 ... B     | LM 1247 ... 11 | AM0820    |
| 1336 ... CXR | 3257 ... CR | 1628 ... B     | LM 1483 ... 11 | AM1020    |
| 1516 ... SR  |             | 1645 ... BHS   | LM 2070 ... 11 | DM1220    |
| 1524 ... SR  |             | 1660 ... BHS   |                | AM1524    |
| 1627 ... SXR |             | 1660 ... BHT   |                | AM2224    |
| 1627 ... GXR |             | 2036 ... B     |                | AM2224R3  |
| 1717 ... SR  |             | 2057 ... B     |                | AM3248    |
| 1724 ... SR  |             | 2214 ... BXT H |                | DM40100R  |
| 1727 ... CXR |             | 2232 ... BX4   |                |           |
| 1741 ... CXR |             | 2250 ... BX4   |                |           |
| 2224 ... SR  |             | 2444 ... B     |                |           |
| 2232 ... SR  |             | 3056 ... B     |                |           |
| 2237 ... CXR |             | 3216 ... BXT H |                |           |
| 2342 ... CR  |             | 3242 ... BX4   |                |           |
| 2642 ... CR  |             | 3268 ... BX4   |                |           |
| 2642 ... CXR |             |                |                |           |
| 2657 ... CR  |             |                |                |           |
| 2657 ... CXR |             |                |                |           |