

NEW



运动控制系统

3.0代, PWM 输出, 四象限控制带
RS232 或 CANopen 通讯接口

27 mNm

15,1 W

2250 ... BX4 IMC RS/CO

在22°C和名义电压下的值	2250 S	012 BX4 IMC ...	018 BX4 IMC ...	024 BX4 IMC ...	
驱动器供电电压	U_P/U_B	6 ... 30	6 ... 30	6 ... 30	V DC
电机供电电压 ¹⁾	U_{Mot}	6 ... 30	6 ... 30	6 ... 30	V DC
电机名义电压	U_N	12	18	24	V
空载转速 (在 U_N)	n_0	5 650	6 100	5 900	min ⁻¹
峰值扭矩 (S2模式, 最大时长70s)	M_{max}	54	54	54	mNm
转矩常数	K_M	19	27	36,9	mNm/A
PWM 开关频率	f_{PWM}	80	100	80	kHz
驱动器电路效率	η	95	95	95	%
驱动电路待机电流 (电压 $U_P=24V$)	I_{el}	0,027	0,027	0,027	A
转速范围 (最高电压24V / 30V)		1 ... 10 500	1 ... 10 500	1 ... 7 500	min ⁻¹
输出轴承	滚珠轴承, 预加载				
输出轴最大载荷:					
- 输出轴直径	3				mm
- 3 000 min ⁻¹ 径向 (距安装面 5 mm)	20				N
- 3 000 min ⁻¹ , 轴向 (推力/拉力)	2				N
- 静止, 轴向 (推力/拉力)	20				N
输出轴间隙:					
- 径向	≤ 0,015				mm
- 轴向	= 0				mm
工作温度范围	-40 ... +100				° C
外壳材质	不锈钢				
重量	117				g

¹⁾ 选件 7431 (共用电源) 不可用

持续工作时的额定值					
额定转矩	M_N	27	27	27	mNm
额定电流 (热限制)	I_N	1,6	1,17	0,86	A
额定转速	n_N	3 900	4 500	4 400	min ⁻¹

提示: 额定值按额定电压和 22° C 环境温度计算。安装在金属法兰上。

接口/功能范围	... RS	... CO
连接Motion Manager7配置	RS232	CANopen
现场总线	RS232	CANopen
工作模式	PP、PV、CSP、CSV、CST和寻零模式 (符合IEC 61800-7-201和IEC 61800-7-301标准) 也可通过模拟信号给定目标位置、转速和转矩, 还支持纯功放模式, 作为伺服放大器使用。	
转速范围	参见电机图	
运动程序	最多存入8段独立程序 (BASIC), 可设定其中一个开机后自动运行。	
附加功能	探针输入、接入第二增量式编码器。	

说明:

右侧图表显示了当环境温度为22°C时, 伺服单元的工作区。

图表对比显示了安装塑料和金属法兰时 (安装方式为IMB5), 推荐转速与可达的输出转矩之间的对应关系。

名义电压曲线显示了伺服单元在名义电压 U_N 下的工作点。

当工作点位于名义电压曲线上方时, 须满足电机的电源电压 $U_{Mot} > U_N$ 。



