

Servomoteurs C.C. sans balais

avec contrôleur de vitesse intégré,
technologie à rotor externe, avec boîtier

35 mNm
20 W

3216 ... BXT H SC

Valeurs à 22°C et à tension nominale	3216 W	012 BXT H SC	024 BXT H SC	
Tension d'alimentation pour l'électronique	U_P	6,5 ... 30	6,5 ... 30	V DC
Tension d'alimentation pour le moteur	U_{mot}	6,5 ... 30	6,5 ... 30	V DC
Tension nominal pour le moteur	U_N	12	24	V
Vitesse à vide (à U_N)	n_0	6 300	6 300	min ⁻¹
Couple de pointe (operation S2 pour max. 5s)	$M_{max.}$	67	70	mNm
Constante de couple	K_M	17	35	mNm/A
Fréquence de commutation PWM	f_{PWM}	24	24	kHz
Rendement de l'électronique	η	95	95	%
Courant de repos pour le système (@ U_N)	I_{el}	0,02	0,02	A
Gamme de vitesse (jusqu'à 19V / 28V)		200 ... 10 000	200 ... 7 900	min ⁻¹
Paliers de l'arbre	roulements à billes précontraints			
Charge max. sur l'arbre:				
– diamètre de l'arbre	4			mm
– radiale à 3 000 min ⁻¹ (3 mm de la flasque frontale)	15			N
– axiale à 3 000 min ⁻¹ (pression / traction)	3			N
– axiale à l'arrêt (pression / traction)	50			N
Jeu de l'arbre:				
– radial	≤ 0,015			mm
– axial	= 0			mm
Température d'utilisation	-40 ... +100			°C
Matériau du boîtier	acier inoxydable			
Masse	64			g

Valeurs nominales en service permanent

Couple nominal	M_N	33,5	35	mNm
Courant nominal (limite thermique)	I_N	1,95	1	A
Vitesse nominale	n_N	4 100	4 400	min ⁻¹

Interface / Gamme des fonctions

Interface / Gamme des fonctions	... SC
Configuration à partir de Motion Manager 6.6	Platine de programmation USB
Modes de fonctionnement	Contrôle de vitesse intégré par régulateur PI et spécification externe de la valeur de consigne ; commutation par capteurs numériques à effet Hall. Fonctionnement comme régulateur de tension ou en mode à vitesse de rotation fixe en option.
Gamme de vitesse	Capteur numérique à effet Hall = à partir de 200 min ⁻¹
Fonctions supplémentaires	Limitation en courant intégrée pour la protection contre la surchauffe. Fonctionnement intermittent (S2) à jusqu'au double du courant continu. Alimentation électrique séparée pour le moteur et l'électronique. Changement du sens de rotation par entrée de commutation à part ; lecture du signal de vitesse par sortie fréquence.

Remarque:

Le diagramme représente la gamme de points de fonctionnement possibles pour une température ambiante donnée de 22°C.

Le schéma indique la vitesse recommandée par rapport au couple disponible sur l'arbre de sortie, il comprend également la flasque de montage en plastique ou métal (Procédure de montage: IM B 5).

La droite montre le point de travail à tension maximale. Tous les points de travail au dessus de cette droite exigeront une tension d'alimentation $U_{mot} > U_N$.



