

# Contrôleurs de mouvement

V3.0, 4-quadrants PWM  
avec interface RS232, CANopen ou EtherCAT

## MC 5005 S

Valeurs à 22°C		MC 5005 S	
Tension d'alimentation pour l'électronique	$U_P$	12 ... 50	V DC
Tension d'alimentation pour le moteur	$U_{mot}$	0 ... 50	V DC
Fréquence de commutation PWM	$f_{PWM}$	100	kHz
Rendement de l'électronique	$\eta$	97	%
Courant de sortie en régime permanent max.	$I_{cont}$	5	A
Courant de pointe à la sortie max. <sup>1)</sup>	$I_{max}$	15	A
Courant de repos pour le système (@ $U_P=24V$ )	$I_{el}$	RS / CO: 0,06 ET: 0,07	A
Température d'utilisation		-40 ... +85	°C
Matériau du boîtier		aluminium, revêtu par poudre	
Masse		RS / CO: 230 ET: 270	g

<sup>1)</sup> Mode S2 pendant max. 60s

Interface	MC 5005 S RS	MC 5005 S CO	MC 5005 S ET
Configuration à partir de Motion Manager 6.0	RS232 / USB	CANopen / USB	RS232 / USB
Bus de terrain	RS232	CANopen	EtherCAT

### Caractéristiques de base

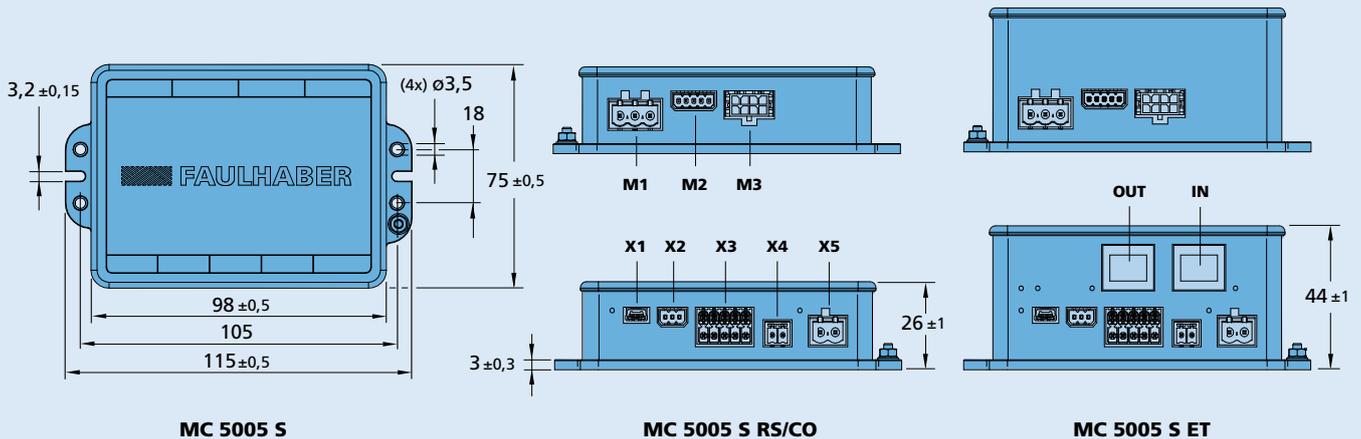
- Fonctionnement de moteurs sans balais, C.C. et linéaires.
- Codeurs pris en charge : codeurs absolus (AES ou SSI), codeurs incrémentaux (optiques ou magnétiques), capteurs à effet Hall (numériques ou analogiques), tachymètres.
- Résolution de positionnement en cas d'utilisation de capteurs analogiques à effet Hall comme codeur de position : 4096 incréments par tour
- 3 entrées numériques, 2 sorties numériques, 2 entrées analogiques, configurables avec flexibilité.
- Spécification de consigne via bus de terrain, signal en quadrature, impulsion et sens ou entrées analogiques
- Mode autonome en option au moyen des programmes utilisateurs dans toutes les versions d'interfaces

### Gamme des fonctions

Modes de fonctionnement	PP, PV, PT, CSP, CSV, CST et Homing selon IEC 61800-7-201 et IEC 61800-7-301 ainsi que régulation de la position, de la vitesse de rotation et du moment par valeur nominale analogique ou dispositif de réglage de la tension
Plage de vitesses de rotation pour moteurs sans balais avec nombre de paires de pôles 1	0 min <sup>-1</sup> ... 30 000 min <sup>-1</sup> avec commutation sinusoïdale (en option jusqu'à 60 000 min <sup>-1</sup> avec commutation en bloc)
Programmes utilisateurs	8 programmes utilisateurs (BASIC) max., dont un en fonction autostart
Fonctions supplémentaires	Entrée de palpeur, raccordement d'un deuxième codeur, commande d'un frein d'arrêt
Affichages	LED pour l'affichage de l'état de fonctionnement. Trace pour enregistreur (fonction Scope) ou collecteur
Types de moteur	Moteurs C.C., sans balais et linéaires

## Dessin technique

Echelle réduite



## Options et informations de connexion

Informations pour la commande exemple: **MC 5005 S RS**

Options	Exécution	Description	Raccordement				
			No.	Fonction	Entree/sortie	Description	
6419	Combinaison codeur	Résistance de terminaison intégrée pour la combinaison avec le codeur absolu AES-4096 L ou AEMT-12/16 L	<b>X1</b>	Interface de paramétrage		USB	
			<b>X2</b>	Bus de terrain		RS: RS232 CO: CANOpen	
			<b>X3</b>	Entrée/sortie	DigIn1, DigIn2, DigIn3 DigOut1, DigOut2 AnIn1, AnIn2 U <sub>out</sub> / GND	Niveau TTL ou PLC max. 0,7A courant cont. ± 10V par rapport à AGND 5V	
			<b>X4</b>	Tension d'alimentation pour l'électronique			
			<b>X5</b>	Tension d'alimentation pour le moteur			
			<b>M1</b>	Phases du moteur	A, B, C		
			<b>M2</b>	Capteurs de Hall	A, B, C U <sub>out</sub> / GND	digital ou analogique 5V	
			<b>M3</b>	Codeur	A, Ā, B, B̄, I, Ī EN, EN̄, CLOCK, CLOCK̄, DATA, DATĀ U <sub>out</sub> / GND	max. 5MHz AES ou SSI 5V	
			<b>IN</b>	Bus de terrain		EtherCAT IN	
			<b>OUT</b>	Bus de terrain		EtherCAT OUT	
			<b>Remarque:</b> pour les détails de l'affectation des raccordements, consulter le manuel de l'appareil MC 5005.				

## Combinaison de produits

Moteurs C.C.	Moteurs C.C. sans balais	Servomoteurs C.C. linéaires	Câbles / Accessoires
2237 ... CXR 2342 ... CR 2642 ... CR 2642 ... CXR 2657 ... CR 2657 ... CXR 2668 ... CR 3242 ... CR 3257 ... CR 3272 ... CR	1645 ... BHS 1660 ... BHT 2036 ... B 2057 ... B 2214 ... BXT H 2232 ... BX4 2250 ... BX4 2444 ... B 3056 ... B 3216 ... BXT H 3242 ... BX4 3268 ... BX4 3564 ... B 4221 ... BXT H	LM 1247 ... 11 LM 1483 ... 11 LM 2070 ... 11	<p>Pour les produits de la gamme de contrôleurs MC 5005 et MC 5010, une vaste panoplie d'accessoires est disponible.</p> <p>On y trouve des câbles de raccordement pour l'alimentation du contrôleur et du moteur, des capteurs et des interfaces, des lots de fiches pour le moteur et l'alimentation, ainsi que des pièces mécaniques pour le montage sur profilé chapeau en option.</p> <p>Veillez trouver notre large gamme d'accessoires au chapitre « Accessoires ».</p>